

ROBOT PER LA PULIZIA IN REMOTO DI SERBATOI DI GRANDI DIMENSIONI CON CANNONE



ATTIVITÀ

UTILIZZO

Pulizia di serbatoi contenenti petrolio greggio, tramite cannone controllato in remoto.

POSIZIONE DELL'OPERATORE

Esterno.

DIMENSIONE DEL SERBATOIO

Grandi (\varnothing fino a 91m).

CARATTERISTICHE DELLA SOLUZIONE TECNICA



METODO

Cannone montato su dispositivo mobile cingolato, controllato in remoto. Il cannone può essere sostituito con un sedile sul quale l'operatore sale e controlla manualmente le operazioni di pulizia, oltre ad una ruspa sulla parte frontale per la movimentazione dei fondami.

CARATTERISTICHE DI MOBILITÀ

Sistema mobile, non-climbing.

STATO DELLA CISTERNA

In service.

CARATTERISTICHE DI ESPLOSIVITÀ

Dispositivo certificato ATEX.

CISTERNE E SERBATOI

[[bancadellesoluzioni](http://bancadellesoluzioni.it)]

Per avere informazioni su come trovare questa soluzione, visita il sito safetyengineering.din.unibo.it/banca-delle-soluzioni

CONOSCI O PRODUCI ALTRE SOLUZIONI COME QUESTA? SCRIVI A din.safetyengineering@unibo.it

AmbientiConfinati

