

ROBOT PER ISPEZIONI SPESSIMETRICHE DEL PIATTO DEI SERBATOI

ATTIVITÀ

UTILIZZO

Ispezioni spessimetriche della pavimentazione interna di serbatoi non interrati contenenti sia sostanze volatili che non volatili.

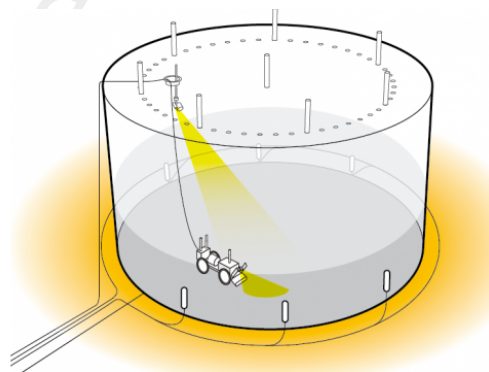
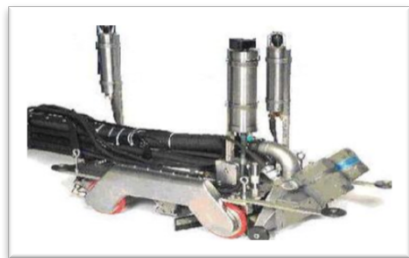
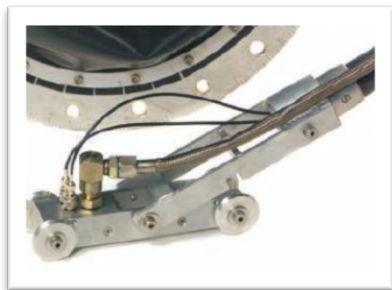
POSIZIONE DELL'OPERATORE

Esterno.

DIMENSIONE DEL SERBATOIO

Variabili.

CARATTERISTICHE DELLA SOLUZIONE TECNICA



METODO

Il robot svolge le operazioni di ispezione del pavimento interno del serbatoio tramite controllo non distruttivo con ultrasuoni. Alcuni robot sono attrezzati con videocamera per visualizzare, in remoto, le immagini catturate all'interno del serbatoio. Alcuni dispositivi dispongono inoltre di ugelli per svolgere le operazioni di pulizia.

CARATTERISTICHE DI MOBILITÀ

Sistema mobile, non-climbing.

STATO DELLA CISTERNA

In service.

CARATTERISTICHE DI ESPLOSIVITÀ

Non disponibile.



CISTERNE E SERBATOI

[[bancadellesoluzioni](http://bancadellesoluzioni.it)]

Per avere informazioni su come trovare questa soluzione, visita il sito safetyengineering.din.unibo.it/banca-delle-soluzioni

CONOSCI O PRODUCI ALTRE SOLUZIONI COME QUESTA? SCRIVI A din.safetyengineering@unibo.it

AmbientiConfinati

