

# ROBOT CINGOLATO CONTROLLATO IN REMOTO CON PALA MECCANICA



ATTIVITÀ

## UTILIZZO

Pulizia e rimozione di materiale solido incrostato come, ad esempio, nei silos di zucchero e nei silos dei cementifici, con controllo in remoto.

## POSIZIONE DELL'OPERATORE

Esterno.

## DIMENSIONE DEL SERBATOIO

Grandi.

CARATTERISTICHE DELLA SOLUZIONE TECNICA



## METODO

Il robot, azionato in remoto, entra nell'ambiente confinato e sposta il materiale incrostato tramite l'utilizzo di una pala meccanica robotizzata. Questa tecnica è soprattutto usata nei silos di zucchero per il recupero del materiale di scarto, inoltre si presta all'utilizzo all'interno dei cementifici a causa dell'elevata pericolosità di smottamento.

## CARATTERISTICHE DI MOBILITÀ

Sistema mobile, non-climbing.

## STATO DELLA CISTERNA

In service.

## CARATTERISTICHE DI ESPLOSIVITÀ

Non disponibile.

CISTERNE E SERBATOI

[ [bancadellesoluzioni](http://bancadellesoluzioni.it) ]

Per avere informazioni su come trovare questa soluzione, visita il sito [safetyengineering.din.unibo.it/banca-delle-soluzioni](http://safetyengineering.din.unibo.it/banca-delle-soluzioni)

CONOSCI O PRODUCI ALTRE SOLUZIONI COME QUESTA? SCRIVI A [din.safetyengineering@unibo.it](mailto:din.safetyengineering@unibo.it)

AmbientiConfinati

